

COURS SYSTEME D'EXPLOITATION
(SE)

Refs: * Architecture des S.E

M. Griffith et M. Vayssade Hermès.

Lavoisier, 1991, 512p

* UNIX Mécanismes base. Langage de commande Utilisation. H. Circus. Eyrolles 90.

* S.E 2^e édition. A Tanenbaum Pearson, 2003, 986p

* Operating System Concepts, 7th Edition A Silbershatz, P.B Galvin, G. Gagne John Wiley & Sons Jan 2005, 944p.

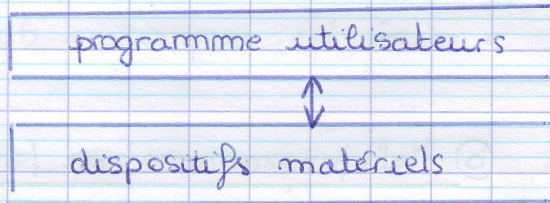
I - GENERALITES:

1) Definition d'un SE:

Ordinateur: machine complexe avec plusieurs dispositifs matériels:

- 1 ou plusieurs CPUs.
- Mémoires (RAM, ROM).
- Unités d'Entrée / Sortie.
- périphériques de stockage
- cartes (réseau, ...).

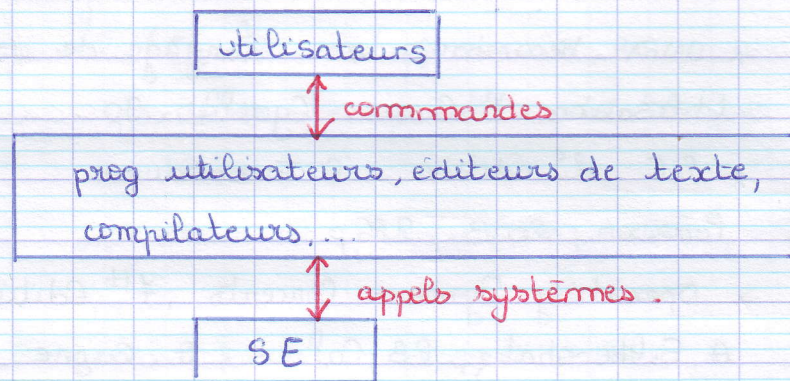
Machine sans SE:



⇒ Les prog doivent gérer directement les périphériques
• nécessité de connaître finement les caractéristiques physiques et leurs spécificités.

- lourd, fastidieux, source d'erreurs.

idée: libérer les programmeurs de la gestion du matériel.
⇒ introduction d'une couche logicielle sous la forme d'un ensemble de sous-progs (appels système) standards, génériques (open, close, read, write, ...) et faciles d'utilisation. SE interface entre le matériel et les progs utilisateurs.



SE = machine "abstraite", indépendante du matériel.

2) Evolution des SE:

a) 1^{ers} systèmes (55-65): traitement par lots (batch):

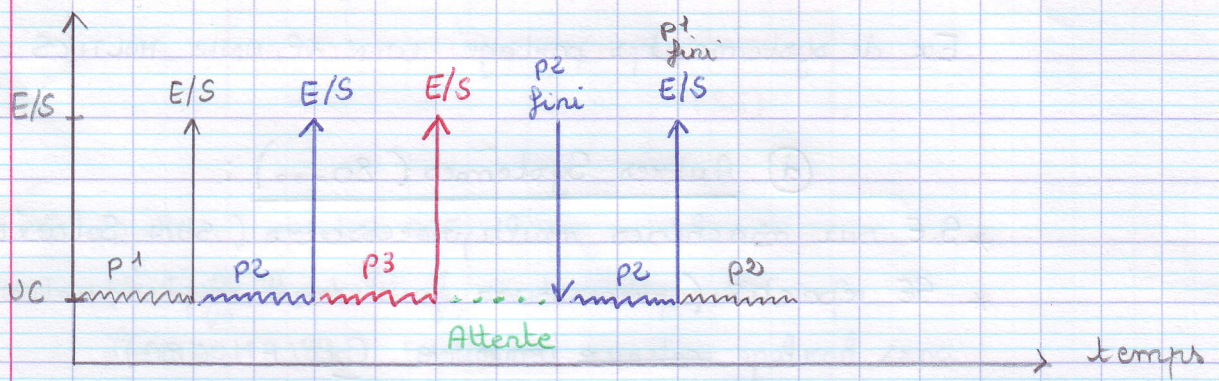
1 prog chargé dans la machine, exécute seul (monoprogramme) et ses résultats imprimés.

⇒ pour améliorer les tps de changement et d'impression, on a utilisé la technique du spooling.

- chargement des progs sur disque dur.
- en m^ê tps, exécution en séquence des progs déjà chargés.
- en m^ê tps, impression des résultats des progs finis.

b) Multiprogrammation (65-80):

- le prog P1 en cours d'exécution compose des tps morts (ex: lecture depuis le clavier).
- Pendant ce temps là, le processeur ne faisant rien.
- On exécute un autre prog P2.
- Si, de m^ê, P2 fait une E/S, on exécute P1 à sa place.



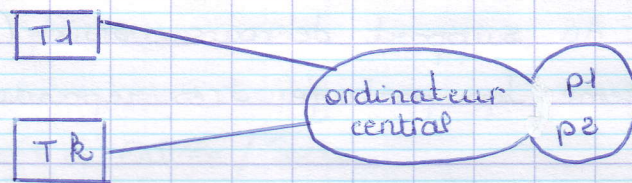
→ 3 prog à exécuter p_1, p_2, p_3

Conséquence: Occupation maximale du processeur.

Problème: Si un gros prog de calcul monopolise l'UC, sans faim d'E/S, les autres prog ne peuvent pas se dérouler.

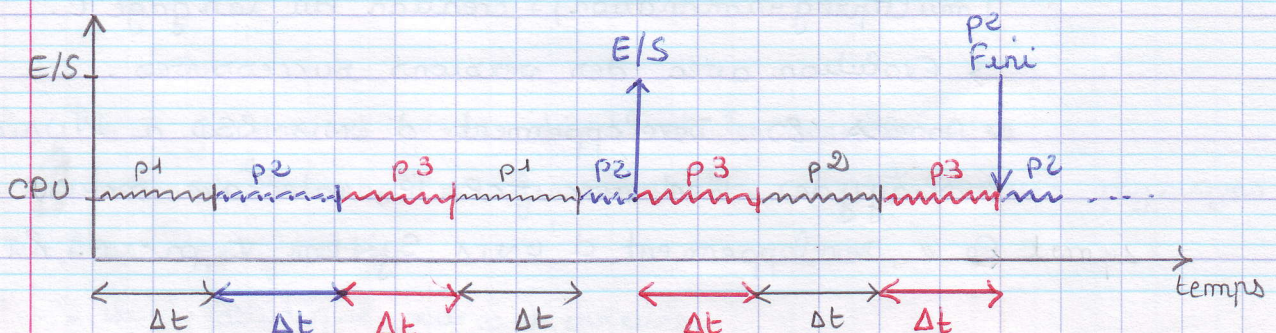
ⓐ Temps partagé (65-80):

Soumission interactive: fonctionnement pour plusieurs utilisateurs simultanés en mode question/réponse.



• Pour permettre l'interactivité, allocation à tour de rôle de l'UC à chaque prog prêt à être exécuté, pour un quantum de temps Δt .

Ex: 3 prog p_1, p_2, p_3



Ex de système tps partagé WIN XP, UNIX HOLTICS,

(d) Autres Systèmes (80...) :

- * S.E sur machines multiprocesseurs (SUN Solaris).
 - * SE répartis (processeurs faiblement couplés, reliés en réseau, sans horloge continue commune. Ex: AMOEBA)
 - * SE tps réel (Ex: RT-MACH, CHORUS, RT-LINUX)
- & types :
- garanties temporelles sur les tps d'exécution des tâches
 - niveaux de priorité, systèmes réactifs.

3) Principales fonctionnalités d'un SE :

- Gestion :
- * des processus (prog en cours d'exécution)
 - * de la mémoire
 - * des E/S vers les périphériques (drivers, pilotes)
 - * des fichiers stockés sur disque.

Rq: Suite du support de cours : UNIX (System V)

→ Système tps partagé très répandu.

III - SYSTEME UNIX :

1) Historique :

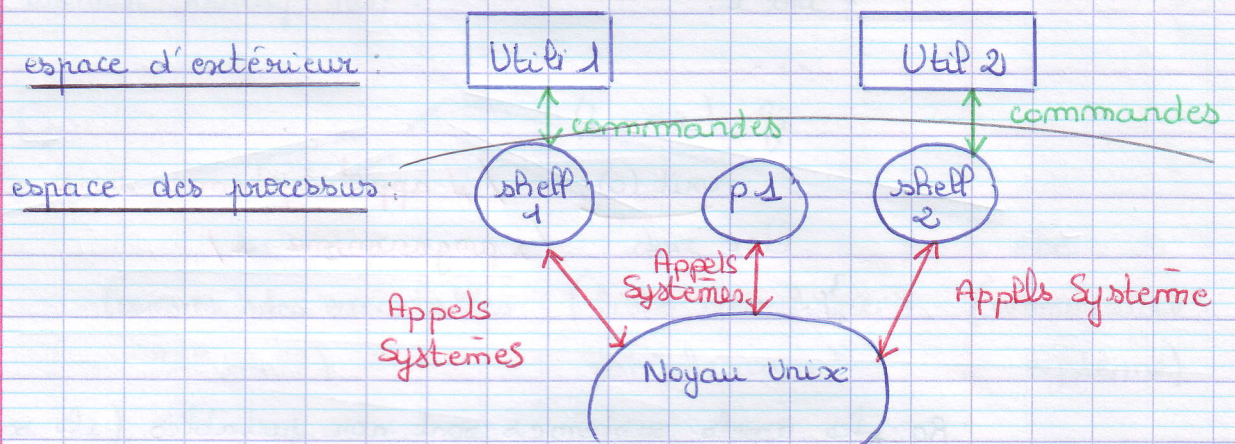
- * 1^{er} version développée en 69 par K. Thompson au sein des labs Bell (AT&T) sur des machines PDP-7 et PDP-9 (monoprogrammation)
- * nouvelle version par K. Thompson et D. Ritchie sur PDP-11 (multiprogrammation) + création du langage C.
- Evolution avec des versions successives.
- * Années 80. Développement d'UNIX BSD à l'Université de Berkeley ; lien avec TCP-IP, interface sockets.
- En //, Développement d'UNIX System V par AT&T

- * Années 90, nouvelles fonctionnalités temps réel
 - noyaux dynamiques.
 - micro noyaux.
 - processus allégés. (threads)
 - autres interfaces de communication.

2) Architecture du Système:

- 2 niveaux :
- * les commandes
 - * les appels système

Schéma interaction :



- Espace extérieur:
- utilisateurs connectés.
 - Et utilisateur connecté est en relation avec 1 processus shell.

shell: interprète de commandes

Boucle qui :

- * lit 1 commande
- * l'interprète

- * la fait exécuter en créant des plusieurs autres process.

Ex: cd ...

Espace des process: 1 process \equiv 1 prog en cours d'exécution

Rq: 2 process \neq permet exécuter le m^e code.

Noyau unix: code qui assure le fonctionnement du SE.

Ses fonctionnalités sont accessibles au travers des appels systemes.

Appels systemes: Sous prog C, utilisable uniquement dans 1 prog.

Ex: void main()

{ int i;

...

if (i == 1)

exit(0);

else ...

}

/* appel systeme unix fini de */

/* processus */

Rq: * Les appels systemes sont non portables (ils sont liés à chaque systeme).

(ex: exit ne marche pas sous DOS)

* pour éviter cela, utiliser les librairies de plus haut niveau (stdio.h) standardisées et portées sur tous les systemes.

III - SYSTEME DE FICHIERS (SF):

1) Présentation:

Def: Fichier unix = Ensemble linéaire d'octets.

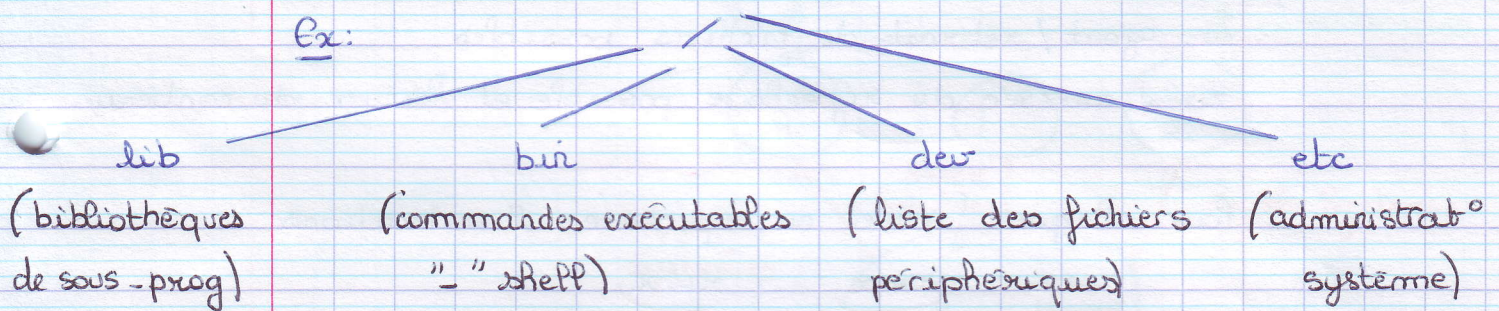
- possèdent un nom (extension non obligatoire)
- Majuscules \neq minuscules
- ' ' à éviter

- souvent, les majuscules désignent des répertoires

- ⇒ Les fichiers sont rangés ds des répertoires (directories)
- ⇒ Sous UNIX, on a 1 structure arborescente globale et unique pouvant être réalisée avec plusieurs disques locaux ou accessibles au réseau.

- répertoire courant '.'
- répertoire père '..'
- racine '/' (slash)
- chemin absolu: commence tjrs par '/'
- chemin relatif: non.

Ex:



- Tout utilisateur connecté a 1 répertoire de travail (home directory).

2). Protection des fichiers et utilisateurs:

types utilisateurs:

- superutilisateur (login: root) = Administrateur
- groupes d'utilisateurs (possibilités plus ou moins limitées)
- ds ces groupes, on a les utilisateurs standard (mot de passe + répertoire de travail)

3 types d'utilisateur pour 1 fichier ou 1 répertoire

- propriétaire (user)

- les utilisateurs du m[^]e groupe que le propriétaire (group)
- les utilisateurs du m[^]e groupe que le propriétaire
- les autres étrangers au groupe (others)

Pour chaque type, 3 droits d'accès :

Fichiers :

r fichier accessible en lecture
 w _____ écriture
 x _____ en execution

Répertoires :

r : on voit la liste de ses fichiers
 w : ajout / retrait de fichiers possibles
 x : traversée du répertoire possible et lecture du contenu

Pour chaque fichier ou répertoire, 9 indications :

$\underbrace{rwx}_{\text{propriétaire}}$
 $\underbrace{rwx}_{\text{groupe}}$
 $\underbrace{rwx}_e_{\text{autres}}$

- ⇒ les droits absents sont codés par '-'
- ⇒ on peut changer ces droits avec la commande chmod.

Δ Rem : pour les appels système, les 9 droits d'accès sont codés sous forme ~~binariaire~~ binaire (0, droit refusé, 1 accepté) Le chiffre obtenu est codé en base 8 (ou octal).

1 chiffre octal commence par 0.
 Il représente des groupes de 3 bits.

Ex: création d'un fichier avec les droits rwx rwx rwx
 creat ("nom-fichier.txt", 0755)
 rwx rwx rwx

IV - GESTION DES RESSOURCES:

1) Définition:

Programme = Suite d'instructions

Process = Programme en cours d'exécution (ressources nécessaires) fournit l'état d'avancement de l'exécution du programme (image)

2) Caractéristiques des Process:

Principaux composants : tout ce qui est nécessaire à l'exécution du code

- a) Zone de stockage des composants du process
- zone de mémoire pour le code à exécuter.
 - zone mémoire pour les données.
 - zone mémoire de pile pour l'exécution

b) Contexte d'exécution

Ensemble d'infos pour garder l'état courant du process

- Etat du process
- Priorité du process
- Etat des zones mémoires (code, données, pile)
- Valeur des registres du processeur
- Etat des fichiers ouverts...

Caractéristiques (attributs) d'un Process:

- Identification (Pid process Identifier)
- _____ de process créateur (process père ou PPID)
- _____ du propriétaire.

• Nom du processus = Nom du fichier qui contient le code.

* Processus identifié par 1 entier unique (PID) compris entre 0 et 32767

Processus originel = processus swapper (numéro 0)

1^{er} fils créé = processus init (numéro 1)

Etat d'un processus:

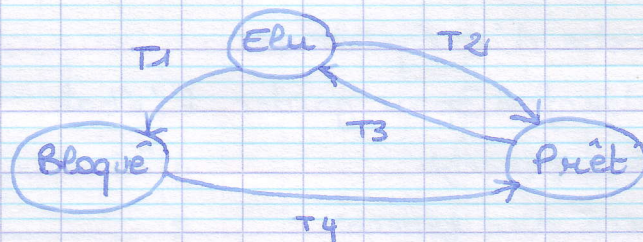
Systèmes temps partagé = partage du processeur entre les divers actifs tous les quantums Δt .

Trois principaux états:

a) Elu (en cours d'exécution)

b) Prêt (suspendu, pour permettre l'exécution d'un autre processus)

c) Bloqué (attente d'un év^t extérieur (ex: Entrée / Sortie, signal, ...))



T1: le processus se bloque en attente de données d'entrée. ceci se produit lorsque la ressource attendue est non disponible.

• Sauvegarde des valeurs du contexte d'exécution.

T4: la ressource attendue est arrivée et le processus redevient prêt à être exécuté.

T2 et T3 : provoquées par l'ordonnanceur de process (scheduler)

T2: le quantum Δt expire

- Sauvegarde du contexte d'exécution et passage à l'état prêt.

T3: Nouvelle exécution du process

- Restauration du contexte du process
- Exécution de ses instructions.

Rem: Chaque fois qu'un process quitte l'état élu, il sauvegarde son contexte, pour le restaurer lors de son retour élu.

3) Ordonnement des process (scheduler)

Dans le noyau, on a la présence de 2 files d'attente.

- File de process prêts
- _____ bloqués

Scheduler : logiciel qui attribue la CPU avec process prêts et qui réordonne les process dans les files, suivant :

- les changements d'état
- la création de process
- la fin de _____

politiques d'ordonnement:

① circulaire (tourniquet):

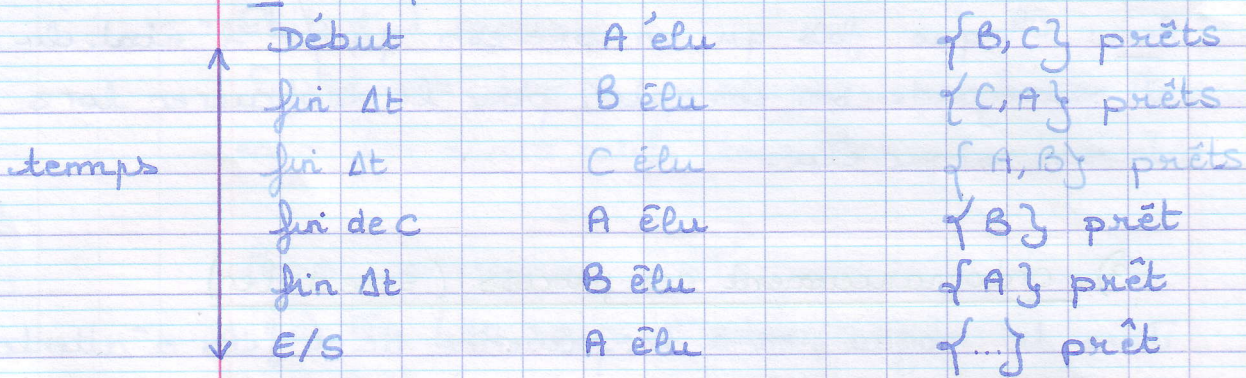
on gère la file des process prêts de façon circulaire. A chaque instant, le futur process élu est en tête de file.

*En cas de réalisation d'E/S, le process élu mis de la file des process bloqués, et on élit le process prêt suivant.

- * Si fin de process élu, on le retire de la file et on élit le process prêt suivant.
- * Si fin de Δt , on met le process élu en queue de file des prêts, et on élit le suivant.

Rem: Ordonnanceur préemptif car il prend le contrôle périodiquement.

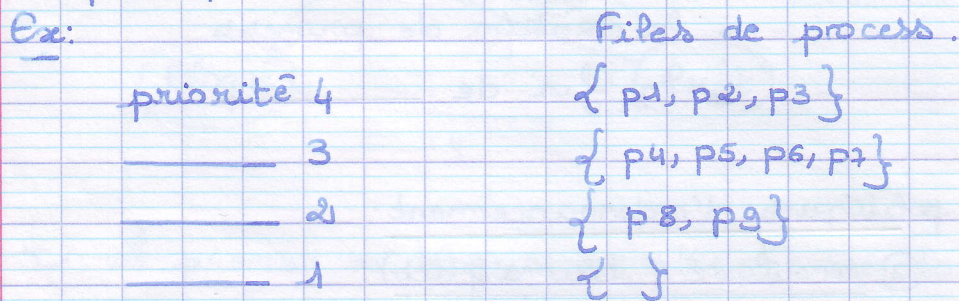
Ex: 3 process, A, B, C.



(b) Ordonnement avec priorité:

Idee: chaque process a 1 priorité et on ne lance que les process de priorité la plus élevée.

En cas de process de même priorité, on leur applique la politique du tourniquet.



(seuls p1, p2, p3 peuvent être élus).

Calcul des priorités:

→ peut être fait de manière statique (inchangé par le système).

problème: risque de famine des process de basse priorité, qui ne s'exécutent jamais.

Pour éviter cela, le scheduler recalcule périodiquement les priorités et augmentent les priorités des process pour qu'ils accèdent tous à la CPU (priorités dynamiques: calculée à partir de la priorité de base et du tps processeur consommé réellement)

Politique d'ordonnancement avec priorités dynamiques appliquée dans le système unix et windows.

4) Appels système pour la gestion des process:

- Sous unix, tout process est créé à partir d'un autre process → arborescence de process dont la racine est le process "swapper", et qui évolue dynamiquement au fur et à mesure des créations des process.

Appel système: `int getpid ();` → renvoie le pid de ce process
`int getppid ();` → renvoie le PID du père de ce process.

Création de process:

Appel système: `int fork ();`
permet à partir d'un process, de créer deux process clones, qui exécutent deux images indépendantes mais identiques.

→ 2 copies conformes avec duplication de toutes les données et de toutes les ressources.

→ Aucune mise en commun des données (2 copies indépendantes).

Distinction entre le père et le fils cloné:

le père a comme retour du `fork`, le PID du fils
le fils _____ 0

Si erreur, aucun clone n'est créé et le fork ()
retourne -1

Ex: void main(void)

```
{ int pid;  
  pid = fork();  
  switch (pid);  
  { case 0 :  
    printf ("Je suis le fils \n");  
    break;  
    case 2 :  
    printf ("Erreur: fils non crée \n");  
    break;  
    default :  
    printf ("Je suis le père \n");  
    break;  
  }  
}
```

Exécution d'un prog: Appel système int exec (char *path,
char *argv0, ...) et les variantes execlp, execlp.
⇒ remplacent l'image (code + data + pile + ...)
d'un process par un autre image dont le code est ds
un fichier dont le nom est passé en paramètre du "exec".
Toutes les zones (code, data, pile) sont définitivement
remplacées.

void main(void)

```
{ printf ("changement de code \n");  
  /* remplace le code courant rpar celui du fichier "ps" */  
  execlp ("ps", "ps", NULL);  
  printf ("Erreur: code non remplacé \n");  
  exit(-1);  
}
```


Fin d'un process:

Appel système `exit (int status);`

Termine 1 process et renvoie le code de terminaison donné ds le paramètre 'status' vers le process père. La terminaison normale (faite automatiquement en fin de prog) est faite en renvoyant 0 (zéro). Toute autre valeur indique 1 terminaison anormale.

Ex: `void main (void)`

```
{  
    printf ("message 1\n");  
    exit (0);  
    printf ("message 2 non affiché\n");  
}
```

Synchronisation des process: passage par réf.

Appel système `int wait (int *ptr - status);`

permet au père d'attendre la fin d'un de ses fils - l'exécution du père est suspendue jusqu'à ce qu'un de ses fils termine (avec `exit`). Le père est réveillé ensuite.

→ le résultat du `wait` fournit le PID du fils terminé.

→ le paramètre par référence `ptr - status` renseigne sur la façon dont est mort le fils et sur sa valeur du "exit".

```
    père                                1 fils de PID 12128  
    int pid_fils;  
    int stat;  
    ...  
    pid_fils = wait (&stat);  
    ...
```

ici PID fils = 12128 et stat contient 3 et le père continue à s'exécuter. ← `exit(3);` le père qui attendait, est réveillé

V. ENTREES / SORTIES :

1) Lien Process - Extérieur :

⇒ Chaque process possède 1 table de fichiers propriétaires d'environ 20 valeurs (de 0 à 19)

Chaque entier désigne le nom interne d'1 fichier ou d'1 ressource de communication externe (ex: socket).

En général (on peut le changer)

0 connecté à stdin (Standard input = clavier)

1 connecté à stdout (_____ output = écran)

2 _____ stderr (_____ error = msg d'erreur
écran)

Ex: process P

1	stdin
2	stdout
3	stderr
4	termin accès fichier
5	Nom attribué (vide)
6	tube
7	socket
8	autre fichier
	...

le process P : communique avec les ressources externes en utilisant leur n° dans la table des descriptions.

- Étapes nécessaires :
- création d'1 lien n°-interne vers objets extérieurs (on affecte 1 n°-interne)
 - communiquer avec cet objet (on utilise son n°-interne avec lecture / écriture dessus)
 - suppression du lien (le n°-interne est libéré).

Rem: * tout nouveau lien créé se fait avec le plus petit n° interne de la table (ex: 5 ici)

* plusieurs n° s internes⁺ peuvent être associés à 1 m° objet (ex: le m° fichier)

* tout process fils hérite d'1 copie de la table du père (↔ tous les objets avec lesquels le père communiquait sont accessibles par le fils)

2) Opérations sur les fichiers:

- correspondances n° internes et les objets extérieurs (fichiers, tubes, sockets...)

Création d'1 fichier: int creat (char * nom, int droits)

- crée 1 fichier d'identificateur nom avec les droits avancés.

- ouvre ce fichier en écriture

- attribue 1 n° interne à ce fichier (plus petit n° libre)

- retourne ce n° interne (ou -1 si erreur)

Destruction d'1 fichier: int unlink (char * nom)

- détruit le fichier d'identificateur nom

- retourne 0 si pas d'erreur.

Ouverture d'1 fichier: int open (char * nom, int mode, int droits)

- ouvre le fichier considéré en lecture ou en écriture selon la valeur de 'mode'.

- attribut 1 n° interne au fichier.

- retourne ce n° interne (ou -1 si erreur)

mode: 0_RDONLY (lecture seule) } #include <fcntl.h>
 0_WRONLY (écriture) }
 0_RDWR (lecture / écriture) }

Fermeture d'un fichier: int close (int numero_interne)

- ferme la ressource ou le fichier associé au n° interne
- libère ce n° interne pour utilisation future.

Écriture

Lecture d'un ensemble de caractères depuis un fichier:

Rem: les fichiers sont gérés en mode production / consommateur, avec un curseur logique qui se déplace selon les lectures / écritures.

int ~~read~~^{write} (int num_interne, char * tampon, int taille)

- lit ~~taille octets~~ depuis le fichier associé au n° interne ^{le tampon} et les recopie dans ~~le tableau tampon~~ ^{à la position courante du fichier}.
- déplace le curseur logique de ~~taille octets~~.
- retourne le nombre d'octets effectivement ~~lus~~ ^{écrits}, 0 si fin de fichier, (< 0 si erreur).

Positionnement dans un fichier:

- Déplace le curseur logique du fichier considéré.

long lseek (int numero_interne, long déplacement, int base)

- 1 fois le curseur déplacé, 1 nouvelle lecture / écriture commencera à partir de la nouvelle position.

base: origine du calcul de la nouvelle position.

SEEK_SET: à partir du début du fichier

SEEK_END: _____ de la fin _____

SEEK_CUR: à partir de la position courante.

déplacement: adresse relative à partir de la base

- retourne la nouvelle position (-1 si erreur)

Duplication: int dup (int numero_interne)

- duplique la ressource associée au numéro interne dans la première entrée libre de la table.
- retourne le n° où a eu lieu la duplication.

Ex :

0	stdin
1	stdout
2	stderr
3 ←	socket
4	fichier
5	socket

3 lignes

dup/5 → retourne 3

Les 2 entrées 3 et 5 désignent le même objet physique.

Rem: close et dup servent à réaliser

les mécanismes de redirection >< ! du shell

ls > toto.txt close(1)
dup(fd)

- Appels systèmes précédents sont proches de ceux de la librairie <stdio.h> mais sont non portables en dehors de UNIX.

3) Communications entre process:

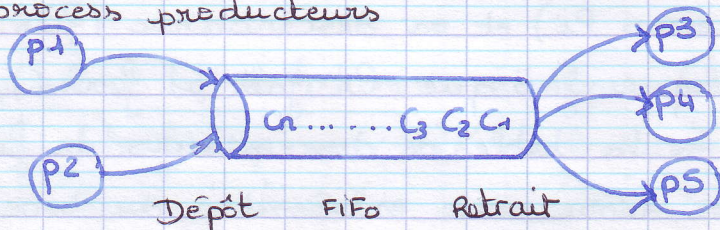
tubes de communications:

process: ne partagent aucune variable ni mémoire.

Pour faire communiquer 2 process, il est nécessaire de créer et d'utiliser 1 tube de communication (pipe)

tubes: canal unidirectionnel FIFO de caractères.

process producteurs



process consommateurs:

Création d'un tube: int pipe (int tube [2])

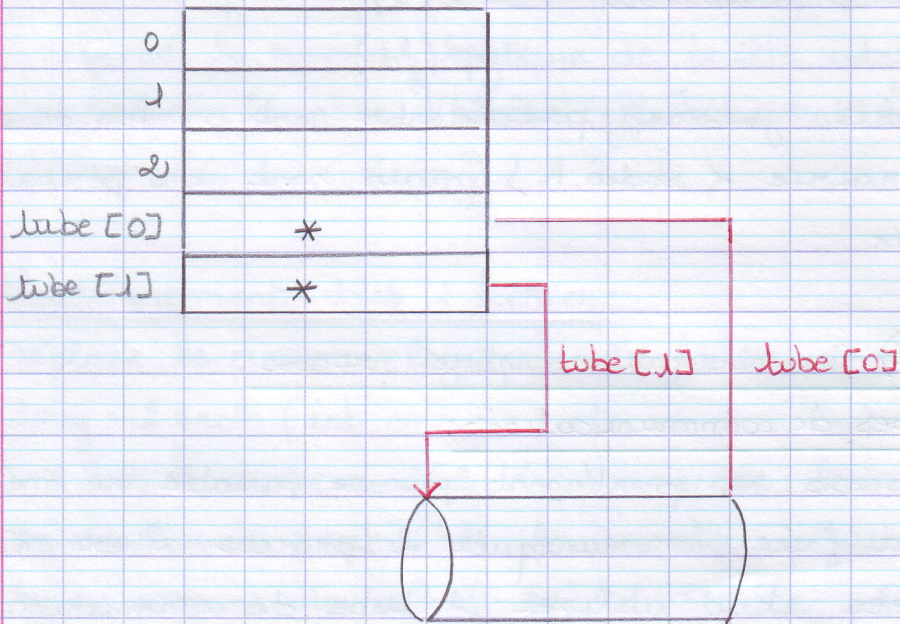
tube = paramètre par référence qui contient les 2 descripteurs de fichiers attachés à chaque extrémité du tube.

$tube[i]$: description de fichier ouvert en lecture (côté où l'on consomme les caractères) ou écriture (côté où l'on produit les caractères).

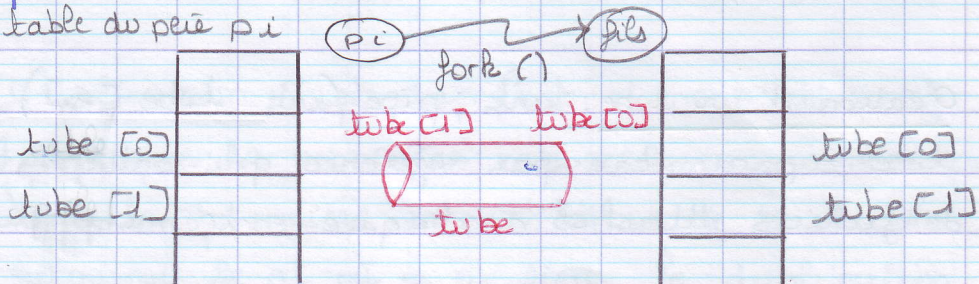
```

Process Pi: main()
{
    int tube[2];
    ...
    /* création d'1 tube */
    pipe (tube);
}
    
```

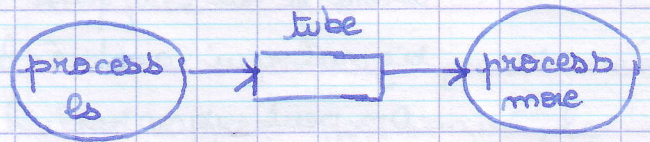
table de pi:



1 tube ne peut être utilisé qu'entre son créateur (ici le Process Pi) et sa descendance (fils, petit fils...) En effet, chaque fois que Pi fait 1 fork(), le fils créé a la même table de descripteurs de fichiers. Il peut accéder ainsi aux extrémités du tube



Rem: pipe, utilisé avec dup et close sert à réaliser le mécanisme / du shell
ls, more



Signaux:

Signal: Interruption envoyée à 1 process

Moyen de signaler l'arrivée d'une entrée externe au process:

- réveiller 1 process
- endormir _____
- signaler l'arrivée de données, la mort d'un fils.

2 types de signaux:

* engendrés par le matériel

- bus error (accès interdit à la mémoire)
- CTRL-C
- Horloge ...

* déclenchés par 1 process vers l'autre

kill -9 1988 (envoie le signal 9 au process 1988)

kill -14 2222 (_____ 14 _____ 2222)

Réception d'un signal par 1 process:

- Ce process stoppe le traitement en cours et il va exécuter 1 sous-prog associé à l'interruption (ou signal) reçue
- 1 signal est identifié par 1 entier unique
- > chaque process possède 1 table des signaux propriétaire qui contient les adresses de sous-programmes associés à chaque interruption.

table de signaux:

0	*	→	f0
1	*	→	f1
9	*	→	destruction process
3	*	→	ignorer

Par défaut, le traitement associé détruit le processus.
Dans ce cas, le père récupère dans le "wait" le n° du signal qui a tué le fils.

- On peut ignorer 1 signal (routine sig_ign)

2 types de signaux:

Trappes: Signaux non dérouteables qui tuent toujours le processus (SIGBUS, SIGILL, SIGKILL)

Signaux classiques: peuvent être masqués, ou détournés sur 1 routine choisie.

principaux signaux:

SIGINT	(associé au CTRL-C)
SIGALRM	(horloge)
SIGKILL	(valeur 9, arme fatale)
SIGUSR1	(2 signaux utilisateur pour la synchronisation des processus)
SIGUSR2	

Déroutement d'un signal:

signal (int signum, pteur_de_fonction)

signum: n° du signal à dérouter

pteur_de_fonction: { nouvelle fonction à exécuter
ou
SIG_IGN pour ignorer le signal
ou
SIG_DFL pour le remettre au traitement par défaut.

Attente d'un signal: int pause ();

arrête un processus jusqu'à ce qu'il reçoive 1 signal.

Envoi d'un signal: int kill (int pid, int signum)
Envoie le signal signum au process pid
le pid réagit en fonction de la routine positionnée
chez lui pour signum (s'il n'a rien positionné, le
pid est tué).

primitive alarm: int alarm (int seconds)
permet au process de recevoir le signal SIGALRM au
bout du nb de secondes spécifiées.
alarm(0) désactive le comportement précédent.
Rem: #include <signal.h> pour les signaux.